全自动高精密机械手引导视觉手抓料定位系统

机械手为什么需要视觉定位系统

机械手是最早出现的工业机器人，也是最早出现的现代机器人，它可代替人的繁重劳动以实现生产的机械化和自动化，能在有害环境下操作以保护人身安全，因而广泛应用于机械制造、冶金、电子、轻工和原子能等部门。

引入的“双翌MasterAlign机械手引导视觉系统"，配合机械手引导机械手自动抓取应用，精密的机器视觉加上灵活的机械手，不仅能实现精准的对位，还能减省工人、降低成本，提高产品品质。

双翌MasterAlign视觉引导机械手抓取定位系统为您做到

高速高精度	傻瓜式操作	简易标定系统
控制四轴机械手	丰富图像处理 自主化对位算法	提升产能 节省人工

为什么选择双翌

- 自主化定位系统
- 丰富图像处理算子
- 简单操作
- 专注行业应用
- 兼容GeniCam网口相机
- 高效率高精准度

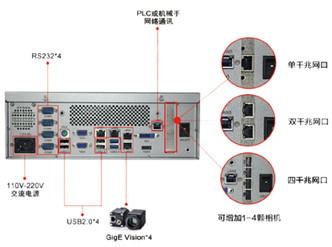
底层算法自主化

视觉引导机械手抓取定位系统	同类型其他产品
自主化视觉引导机械手定位软件	无法随心所欲定制应用
专门为机械手行业裁剪定制	通用性高，行业应用不足
核心算法自主化，性价比高	价格昂贵
使用简易，可靠	操作复杂
高速高精准度	无

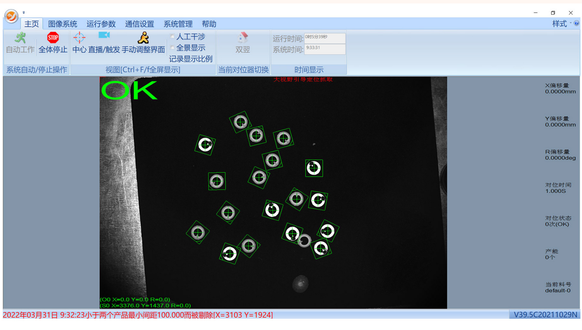
全新一代网口相机机械手引导抓取定位系统

当碰到复杂的机械手定位应用时，不需要更换软件，不需要更换软件系统，仅需添加相机，能快速低成本的扩展，满足客户对位需求。

- 可挂载8颗相机同时应用
- 高精度定位应用
- 支持多种机械手引导抓取自动学习
- 平均300ms内完成对位纠偏应用

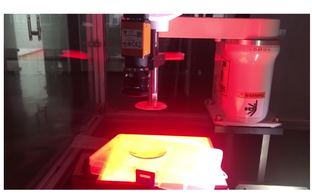


现场实拍高清对位系统画面



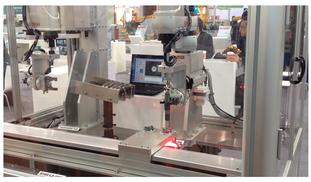
视觉引导机械手系统应用案例

视觉引导机械手定位系统



视觉引导机械手定位系统

视觉引导机械手定位系统



视觉引导机械手定位系统